



Math-Net.Ru

All Russian mathematical portal

M. N. Malets, S. Yu. Pilyugin, The Typical Dynamics of Some Mappings  
Determined by Piecewise Linear Functions,  
*Differ. Uravn.*, 2005, Volume 41, Number 2, 225–232

<https://www.mathnet.ru/eng/de11228>

Use of the all-Russian mathematical portal Math-Net.Ru implies that you have read and agreed to these terms of use

<https://www.mathnet.ru/eng/agreement>

Download details:

IP: 18.97.14.88

May 20, 2025, 15:14:41



## ОБЫКНОВЕННЫЕ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫЕ УРАВНЕНИЯ

УДК 517.938

ТИПИЧНАЯ ДИНАМИКА НЕКОТОРЫХ ОТОБРАЖЕНИЙ,  
ОПРЕДЕЛЯЕМЫХ КУСОЧНО-ЛИНЕЙНЫМИ  
ФУНКЦИЯМИ

© 2005 г. М. Н. Малец, С. Ю. Пилюгин

**Введение.** В работе изучается класс динамических систем, порождаемых отображениями евклидова пространства  $\mathbb{R}^N$  вида

$$\varphi(v) = B(v + \Phi(v)), \quad v \in \mathbb{R}^N, \quad (0)$$

где  $B$  – неособая матрица, а нелинейность  $\Phi$  определяется выбором скалярной функции  $f(x)$ ,  $x \in \mathbb{R}$  (точное определение приведено в п. 1).

Такие отображения возникают при полной дискретизации параболических уравнений в частных производных [1, 2], а исследование их динамики важно при изучении поведения приближенных решений параболических уравнений на неограниченных (по времени) промежутках. В работах [1, 2] отображения вида (0) изучались в случае гладких функций  $f$ . В настоящей работе рассматривается случай кусочно-линейных функций  $f$ .

Так как кусочно-линейная функция  $f$  определяется конечным набором параметров, возникает возможность применения новых подходов “дискретного характера”, принципиально отличных от подходов, применяемых в случае гладких функций  $f$ .

В п. 1 изучаются общие свойства систем вида (0). В п. 2 доказываются две теоремы, характеризующие динамику отображений вида (0), соответствующих открытым и плотным подмножествам пространств кусочно-линейных функций. В п. 3 эти результаты применены для доказательства следующего утверждения (теорема 4): для открытого и плотного множества гладких функций  $f$  все неподвижные точки соответствующего отображения вида (0) гиперболические. Отметим, что теорема 4 усиливает основной результат работы [2], для доказательства которого применены методы теории особенностей гладких отображений (в [2] показано, что все неподвижные точки отображения (0) гиперболически для функций  $f$ , принадлежащих множеству  $\Pi$  категории по Бэру).

**1. Кусочно-линейные функции и порождаемые ими динамические системы.** Рассмотрим пространство  $\mathcal{P}\mathcal{L}$  кусочно-линейных непрерывных функций  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ . Каждая функция  $f \in \mathcal{P}\mathcal{L}$  задается конечными множествами  $X(f) = \{x_1, \dots, x_m\}$ , где  $x_1 < x_2 < \dots < x_m$ , и  $Y(f) = \{\alpha_-, a_1, \dots, a_m, \alpha_+\}$ , следующим образом:

$f$  линейна на каждой из компонент множества  $\Delta(f) = \mathbb{R} \setminus X(f)$ ;

$$f(x) = \alpha_-(x - x_1) + a_1, \quad x < x_1; \quad f(x_i) = a_i, \quad i = 1, \dots, m;$$

$$f(x) = \alpha_+(x - x_m) + a_m, \quad x > x_m.$$

Ясно, что любая функция  $f \in \mathcal{P}\mathcal{L}$  липшицева с константой Липшица

$$L(f) = \max\left(|\alpha_-|, |\alpha_+|, \max_{1 \leq i \leq m-1} \frac{|a_{i+1} - a_i|}{|x_{i+1} - x_i|}\right).$$

Введем число

$$M(f) = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{|f(x)|}{1+x^4} dx.$$

Определим на пространстве  $\mathcal{P}\mathcal{L}$  две метрики  $\rho$  и  $\rho_1$  следующим образом. Если  $f, g \in \mathcal{P}\mathcal{L}$ , то  $f - g \in \mathcal{P}\mathcal{L}$  со множеством  $X(f - g) = X(f) \cup X(g)$ .

Положим

$$\rho(f, g) = M(f - g) + L(f - g), \quad \rho_1(f, g) = \rho(f, g) + \text{dist}_H(X(f), X(g)),$$

где  $\text{dist}_H$  – расстояние по Хаусдорфу. Отметим, что если  $X(f) = \{x_1, \dots, x_m\}$  и  $X(g) = \{\xi_1, \dots, \xi_l\}$ , то

$$\text{dist}_H(X(f), X(g)) = \max_{1 \leq i \leq m} \min_{1 \leq j \leq l} |x_i - \xi_j| + \max_{1 \leq j \leq l} \min_{1 \leq i \leq m} |x_i - \xi_j|.$$

Сохраним обозначение  $\mathcal{P}\mathcal{L}$  за множеством функций  $\mathcal{P}\mathcal{L}$  с топологией, порождаемой метрикой  $\rho$ ; будем обозначать через  $\mathcal{P}\mathcal{L}_1$  множество функций  $\mathcal{P}\mathcal{L}$  с топологией, порождаемой метрикой  $\rho_1$ . Легко понять, что топология пространства  $\mathcal{P}\mathcal{L}_1$  тоньше, чем топология пространства  $\mathcal{P}\mathcal{L}$  (т.е. множества, открытые в  $\mathcal{P}\mathcal{L}$ , являются открытыми и в  $\mathcal{P}\mathcal{L}_1$ ), и эти топологии различны.

Будем изучать динамические системы следующего вида. Рассмотрим семейство неособых матриц  $B(h)$  размера  $N \times N$ , зависящих от положительного параметра  $h$ . Зафиксируем функцию  $f \in \mathcal{P}\mathcal{L}$  и рассмотрим отображение  $\varphi_f: \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}^N$ , задаваемое формулой

$$\varphi_f(v) = B(h)(v + hf(v)), \quad (1)$$

где  $v = (v_1, \dots, v_N) \in \mathbb{R}^N$ ,  $\underline{f}(v) = (f(v_1), \dots, f(v_N)) \in \mathbb{R}^N$ .

В обозначении  $\varphi_f$  мы подчеркиваем зависимость отображения  $\varphi$  от функции  $f$ ; это связано с тем, что в дальнейшем число  $h$ , а значит, и матрица  $B$  будут фиксированы, а функция  $f$  будет варьироваться.

Отображения вида (1) возникают, например, при полной дискретизации параболического уравнения

$$u_t = u_{xx} + f(u), \quad x \in (0, 1), \quad t > 0, \quad (2)$$

с краевыми условиями Дирихле  $u(t, 0) = u(t, 1) = 0$ .

Действительно, зафиксируем натуральное число  $N$  и число  $h > 0$  и положим  $d = 1/(N+1)$ . Будем аппроксимировать значения  $u(nh, md)$  решения уравнения (2) с  $n > 0$ ,  $m \in \{1, \dots, N\}$  числами  $v_m^n$ , определяемыми полунявной схемой Эйлера

$$(v^{n+1} - v^n)/h = \mathcal{D}v^{n+1} + \underline{f}(v^n), \quad (3)$$

где  $v^n = (v_1^n, \dots, v_N^n)$ , а матрица  $\mathcal{D}$  соответствует стандартной аппроксимации второй производной на решетке с шагом  $d$ :  $(\mathcal{D}v)_i = (v_{i+1} - 2v_i + v_{i-1})/d^2$ ,  $i = 1, \dots, m$  (мы полагаем  $v_0 = v_{N+1} = 0$ ). Ясно, что схема (3) порождает отображение

$$\varphi(v) = J^{-1}(v + hf(v)), \quad (4)$$

где  $J = E_N - h\mathcal{D}$ ; траектории  $\{v^n\}$  этого отображения, задаваемые равенствами  $v^{n+1} = \varphi(v^n)$ , аппроксимируют “слой”  $u(nh, x)$ ,  $n = 1, 2, \dots$ , решений уравнения (2). Отображение (4) является частным случаем отображения (1). Отметим, что свойства динамических систем, порождаемых отображениями (4), изучались в [1, 2].

Определим вначале, при каких условиях отображение (1) порождает динамическую систему в  $\mathbb{R}^N$ . Будем использовать норму  $|v| = \max_{1 \leq i \leq N} |v_i|$  в  $\mathbb{R}^N$ .

**Теорема 1.** Если

$$hL(f) < 1, \quad (5)$$

то отображение (1) является гомеоморфизмом пространства  $\mathbb{R}^N$  на себя.

**Доказательство.** Будем писать  $B$  вместо  $B(h)$ . Рассмотрим произвольный вектор  $w \in \mathbb{R}^N$ . Ясно, что равенство  $\varphi_f(v) = w$  равносильно равенству

$$v + hf(v) = B^{-1}w. \tag{6}$$

Рассмотрим оператор  $T : \mathbb{R}^N \rightarrow \mathbb{R}^N$ , задаваемый формулой  $T(v) = B^{-1}w - hf(v)$ . Равенство (6) выполнено тогда и только тогда, когда  $v$  – неподвижная точка оператора  $T$ . Оценим  $|T(v) - T(v')| \leq hL(f)|v - v'|$ .

Если выполнено неравенство (5), то оператор  $T$  является оператором сжатия; следовательно, у него есть (и притом единственная) неподвижная точка в  $\mathbb{R}^N$ .

Таким образом, если выполнено неравенство (5), то  $\varphi_f$  отображает  $\mathbb{R}^N$  на  $\mathbb{R}^N$ . Из единственности неподвижной точки оператора  $T$  (при фиксированном  $w \in \mathbb{R}^N$ ) следует инъективность отображения  $\varphi_f$ . Очевидно, что это отображение непрерывно. Теперь утверждение теоремы следует из стандартных топологических соображений. Теорема доказана.

**Замечание 1.** В условиях теоремы 1 отображения  $\varphi_f$  и  $\varphi_f^{-1}$  липшицевы.

Действительно,  $|\varphi(v) - \varphi(v')| \leq \|B\|(1 + hL(f))|v - v'|$ , где  $\|B\|$  – операторная норма матрицы  $B$ .

С другой стороны, из равенства (6) следует, что если  $w = \varphi_f(v)$  и  $w' = \varphi_f(v')$ , то

$$|v - v'| - hL(f)|v - v'| \leq \|B^{-1}\||w - w'|,$$

поэтому

$$|v - v'| \leq \frac{\|B^{-1}\|}{1 - hL(f)}|w - w'|.$$

При изучении динамики, порождаемой отображением  $\varphi_f$ , основной интерес представляет структура множества неподвижных точек  $\varphi_f$ .

Предположим, что выполнены следующие условия:

- G1) матрица  $B = B(h)$  симметричная и положительно-определенная;
- G2)  $2hL(f) < 1$ .

Покажем, используя технику, предложенную в [1], что при выполнении условий G1), G2) система  $\varphi_f$  обладает глобальной функцией Ляпунова  $V(v)$  со следующим свойством:

$$V(\varphi_f(v)) \leq V(v), \quad v \in \mathbb{R}^N, \tag{7}$$

при этом равенство в (7) выполнено лишь в том случае, когда  $v$  – неподвижная точка  $\varphi_f$ .

Из условия G1) следует, что матрица  $C = B^{-1}$  также симметричная и положительно-определенная. Положим

$$V(v) = \langle Cv, v \rangle - \langle v, v \rangle - 2h \sum_{i=1}^N F(v_i),$$

где  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  – скалярное произведение в  $\mathbb{R}^N$ , а  $F(x) = \int_0^x f(s) ds$ .

Отметим, что для любых  $v, w \in \mathbb{R}^N$  верны следующие соотношения:

$$\langle Cv, v \rangle - \langle v, v \rangle - \langle v - w, v - w \rangle = \langle Cw, w \rangle - \langle w, w \rangle + 2\langle Cw - v, v - w \rangle + \langle C(v - w), v - w \rangle \tag{8}$$

(здесь использована симметричность матрицы  $C$ ).

Кроме того, так как  $L(f)$  – константа Липшица функции  $f$ , для любых  $x, y \in \mathbb{R}$  верно неравенство

$$F(x) \leq F(y) + f(x)(x - y) + L(f)|x - y|^2. \tag{9}$$

Подставляя в (9)  $x = v_i, y = w_i, i = 1, \dots, N$ , и суммируя по  $i = 1, \dots, N$ , мы приходим к неравенству

$$\sum_{i=1}^N F(v_i) \leq \sum_{i=1}^N F(w_i) + \langle \underline{f}(v), v - w \rangle + L(f)\langle v - w, v - w \rangle. \tag{10}$$

Пусть  $w = \varphi_f(v)$ . Тогда из (8) и (10) следует, что

$$V(w) = \langle Cw, w \rangle - \langle w, w \rangle - 2h \sum_{i=1}^N F(w_i) =$$

$$= V(v) + 2h \sum_{i=1}^N F(v_i) - \langle v - w, v - w \rangle - 2\langle Cw - v, v - w \rangle - \langle C(v - w), v - w \rangle - 2h \sum_{i=1}^N F(w_i) \leq \\ \leq V(v) + 2h \langle \underline{f}(v), v - w \rangle + 2L(f)h \langle v - w, v - w \rangle - \langle v - w, v - w \rangle - 2\langle Cw - v, v - w \rangle - \langle C(v - w), v - w \rangle.$$

Так как  $w = B(v + h\underline{f}(v))$ , то  $\langle Cw - v - h\underline{f}(v), v - w \rangle = 0$ , поэтому

$$V(w) \leq V(v) - (1 - 2L(f)h) \langle v - w, v - w \rangle - \langle C(v - w), v - w \rangle,$$

и неравенство (7), а также и утверждение о равенстве в (7) следуют из условий G1) и G2). Таким образом, при выполнении условий G1) и G2) множество пелбуждающих точек системы  $\varphi_f$  совпадает с ее множеством неподвижных точек.

В следующем пункте мы изучим структуру множества неподвижных точек для отображений  $\varphi_f$ , соответствующих типичным функциям  $f$ .

**2. Неподвижные точки типичных отображений  $\varphi_f$ .** Как отмечено в п. 1, мы фиксируем число  $h$  и матрицу  $B(h)$  (далее мы обозначаем эту матрицу  $B$ ) и изучаем множества неподвижных точек отображений  $\varphi_f$ , соответствующих различным функциям  $f \in \mathcal{PL}$ . Обозначим через  $\text{Fix}(\varphi_f)$  множество неподвижных точек отображения (1).

Ясно, что  $v \in \mathbb{R}^N$  – неподвижная точка отображения (1) тогда и только тогда, когда

$$Av + \underline{f}(v) = 0,$$

где  $A = h^{-1}(E_N - B^{-1})$ . Отметим, что в случае отображения (4), порождаемого схемой (3),  $A = \mathcal{D}$ .

Введем следующее обозначение. Пусть  $\mathcal{N} = \{1, \dots, N\}$ .

Рассмотрим набор  $\nu = (\nu_1, \dots, \nu_k) \subset \mathcal{N}$ . Всюду дальше, говоря о наборах  $\nu \subset \mathcal{N}$ , будем предполагать, что  $\nu_1 < \nu_2 < \dots < \nu_k$ .

Пусть  $A = \|a_{ij}\|_1^N$  и  $A_\nu = \|a_{\nu_i \nu_j}\|_1^k$  – матрица  $k$ -го порядка, полученная из матрицы  $A$  вычеркиванием строк и столбцов, номера которых не являются элементами набора  $\nu$ .

Рассмотрим функцию  $f \in \mathcal{PL}$ ; пусть  $X(f) = (x_1, \dots, x_m)$ . Определим следующие промежутки вещественной оси:

$$\Delta_1(f) = (-\infty, x_1); \quad \Delta_i(f) = (x_{i-1}, x_i), \quad i = 2, \dots, m; \quad \Delta_{m+1}(f) = (x_m, +\infty).$$

В этом случае  $\Delta(f) = \Delta_1(f) \cup \dots \cup \Delta_{m+1}(f)$ .

Рассмотрим конечный набор  $\mu = \{\mu_1, \dots, \mu_k\} \subset \{1, \dots, m+1\}$  (отметим, что мы допускаем равенства  $\mu_i = \mu_j$  при  $i \neq j$ ). Обозначим  $f'_i = f'(x)$ ,  $x \in \Delta_i(f)$ ,  $i = 1, \dots, m+1$ , и рассмотрим диагональную матрицу  $D_\mu f = \text{diag}(f'_{\mu_1}, \dots, f'_{\mu_k})$  размера  $k \times k$ . Будем обозначать через  $\#a$  число элементов конечного множества  $a$ .

**Основное условие.** Будем говорить, что функция  $f$  удовлетворяет основному условию, если для любых наборов  $\nu \subset \mathcal{N}$  и  $\mu \subset \{1, \dots, m+1\}$  с  $\#\nu = \#\mu$  выполнено неравенство

$$\det(A_\nu + D_\mu f) \neq 0.$$

Обозначим через  $\mathcal{B}$  множество функций  $f \in \mathcal{PL}$ , удовлетворяющих основному условию.

**Лемма 1.** Множество  $\mathcal{B}$  – открытое подмножество пространства  $\mathcal{PL}$ .

**Доказательство.** Зафиксируем функцию  $f \in \mathcal{B}$ . Покажем, что существует такое  $\delta > 0$ , что если  $g \in \mathcal{PL}$  и  $\rho(f, g) < \delta$ , то  $g \in \mathcal{B}$ . Пусть  $X(f) = \{x_1, \dots, x_m\}$  и  $\mathcal{M} = \{1, \dots, m+1\}$ .

Рассмотрим произвольный набор  $\nu \subset \mathcal{N}$ ; пусть  $\#\nu = k$ . Для любого набора  $\mu \subset \mathcal{M}$  с  $\#\mu = k$  матрица  $A_\nu + D_\mu f$  неособенная, поэтому существует такое число  $\delta_{\nu,\mu} > 0$ , что если  $k \times k$ -матрица  $G$  удовлетворяет неравенству  $\|G - D_\mu f\| < \delta_{\nu,\mu}$ , то  $\det(A_\nu + G) \neq 0$ .

Положим  $\delta_0 = \min \delta_{\nu,\mu}$ , где минимум берется по всем парам  $(\nu, \mu)$ ,  $\nu \subset \mathcal{N}$  и  $\mu \subset \mathcal{M}$ , с  $\#\mu = \#\nu$ . Число таких пар конечно, поэтому  $\delta_0 > 0$ .

Ясно, что существует число  $\delta > 0$ , обладающее следующим свойством: если  $\rho(f, g) < \delta$ , то

$$|f'(x) - g'(x)| < \delta_0 \tag{11}$$

для любой точки  $x$ , принадлежащей любому из пересечений  $\Delta_i(f) \cap \Delta_j(g)$ . Это число  $\delta$  искомое. Действительно, рассмотрим функцию  $g \in \mathcal{P}\mathcal{L}$ , удовлетворяющую неравенствам (11) и произвольный набор  $\nu \subset \mathcal{N}$ . Пусть  $X(g) = \{\xi_1, \dots, \xi_l\}$  и  $\mathcal{M}' = \{1, \dots, l+1\}$ . Зафиксируем любой набор  $\mu' \subset \mathcal{M}'$  с  $\#\mu' = \#\nu$ , пусть  $\mu' = (\mu'_1, \dots, \mu'_k)$ .

Найдем по  $\mu'$  такой набор  $\mu \subset \mathcal{M}$ , что  $\Delta_{\mu'_i}(g) \cap \Delta_{\mu_i}(f) \neq \emptyset$ ,  $i = 1, \dots, k$ . Из выбора  $\delta$  следует неравенство  $\|D_\mu f - D_{\mu'} g\| < \delta_0$ , поэтому матрица  $A_\nu + D_{\mu'} g$  неособенная. Лемма доказана.

**Теорема 2.** Множество  $\mathcal{B}$  открыто и плотно как в пространстве  $\mathcal{P}\mathcal{L}$ , так и в пространстве  $\mathcal{P}\mathcal{L}_1$ .

**Доказательство.** Множество  $\mathcal{B}$  открыто в  $\mathcal{P}\mathcal{L}$  по лемме 1. Как отмечено в п. 1, топология пространства  $\mathcal{P}\mathcal{L}_1$  тоньше, чем топология  $\mathcal{P}\mathcal{L}$ , поэтому  $\mathcal{B}$  открыто и в  $\mathcal{P}\mathcal{L}_1$ .

Докажем теперь, что множество  $\mathcal{B}$  плотно в  $\mathcal{P}\mathcal{L}_1$  (очевидно, из этого утверждения следует и плотность  $\mathcal{B}$  в  $\mathcal{P}\mathcal{L}$ ). Зафиксируем функцию  $g \in \mathcal{P}\mathcal{L}$ . Рассмотрим число  $a \in \mathbb{R}$  и построим такую функцию  $f \in \mathcal{P}\mathcal{L}$ , что  $X(f) = X(g)$  и

$$f'(x) = g'(x) + a, \quad x \in \Delta(g). \tag{12}$$

Ясно, что функцию  $f$  можно построить так, что  $\rho(f, g) \rightarrow 0$  при  $a \rightarrow 0$ , но тогда

$$\rho_1(f, g) \rightarrow 0 \quad \text{при} \quad a \rightarrow 0. \tag{13}$$

Из (12) следует, что равенство  $A_\nu + D_\mu f = A_\nu + D_\mu g + aE_k$  выполнено для наборов  $\nu$  и  $\mu$  с числом элементов  $\#\nu = \#\mu = k$ . Поэтому  $f \in \mathcal{B}$ , если число  $-a$  не является собственным числом ни одной из матриц

$$A_\nu + D_\mu g. \tag{14}$$

Число возможных наборов  $\nu$  и  $\mu$  (а поэтому и число матриц (14)) конечно. Следовательно,  $f \in \mathcal{B}$  для всех  $a \in \mathbb{R}$ , за исключением конечного множества значений. Из соотношения (13) следует, что существуют функции  $f \in \mathcal{B}$ , лежащие в любой окрестности функции  $g$  в пространстве  $\mathcal{P}\mathcal{L}_1$ . Теорема доказана.

**Лемма 2.** Пусть  $f \in \mathcal{B}$  и  $v = (v_1, \dots, v_N)$  и  $v' = (v'_1, \dots, v'_N)$  – неподвижные точки системы  $\varphi_f$ , для которых существует такой набор  $(j(1), \dots, j(N))$ , что  $v_i, v'_i \in \overline{\Delta_{j(i)}(f)}$ ,  $i = 1, \dots, N$  (т.е.  $v_i, v'_i$  лежат в замыканиях одних и тех же компонент множества  $\Delta(f)$ ). Тогда  $v = v'$ .

**Доказательство.** Если для чисел  $w, w'$  выполнены включения  $w, w' \in \overline{\Delta_j(f)}$ , то  $f(w) - f(w') = f'_j(w - w')$ . Поэтому из равенства  $Av + \underline{f}(v) = Av' + \underline{f}(v')$  следует, что

$$(A + D_\mu f)(v - v') = 0, \tag{15}$$

где  $\mu = (j(1), \dots, j(N))$ . Из равенства (15) и основного условия, примененного к наборам  $\nu = \mathcal{N}$  и  $\mu$ , следует, что  $v = v'$ . Лемма доказана.

**Следствие.** Если функция  $f \in \mathcal{B}$ , то система  $\varphi_f$  имеет конечное число неподвижных точек.

**Доказательство.** Из леммы 2 вытекает, что если у двух неподвижных точек системы  $\varphi_f$  координаты с одинаковыми номерами лежат в замыканиях одних и тех же компонент множества  $\Delta(f)$ , то эти точки совпадают. Поэтому число неподвижных точек не превосходит числа

возможных размещений  $N$  чисел  $v_1, \dots, v_N$  в  $(m+1)$ -элементном множестве  $\overline{\Delta_1}, \dots, \overline{\Delta_{m+1}}$ . Следствие доказана.

Для точки  $p \in \mathbb{R}^N$  и функции  $f \in \mathcal{PL}$  положим  $\lambda(p, f) = \{i \in \mathcal{N} : p_i \in X(f)\}$ . Зафиксируем число  $K > 0$  и определим  $\mathcal{B}_1(K)$  как множество функций  $f \in \mathcal{B}$ , обладающих следующим свойством:  $\lambda(p, f) = \emptyset$  для любой точки  $p \in \text{Fix}(\varphi_f)$ , удовлетворяющей неравенству

$$|p| \leq K. \quad (16)$$

**Теорема 3.** При любом  $K > 0$  множество  $\mathcal{B}_1(K)$  открыто и плотно в  $\mathcal{PL}_1$ .

**Замечание 2.** Условие, определяющее множество  $\mathcal{B}_1(K)$ , означает следующее: никакая из координат неподвижных точек  $p$  отображения  $\varphi_f$ , удовлетворяющих неравенству (16), не принадлежит множеству  $X(f)$ . Легко понять, что аналог утверждения теоремы 3 об открытости множества  $\mathcal{B}_1(K)$  не имеет места для пространства  $\mathcal{PL}$ . Действительно, взяв функцию  $f \in \mathcal{B}_1(K)$  и неподвижную точку  $p \in \text{Fix}(\varphi_f)$ , удовлетворяющую неравенству (16), можно построить такую функцию  $g \in \mathcal{B}$ , что величина  $\rho(f, g)$  сколь угодно мала, но одна из координат точки  $p$  является элементом множества  $X(g)$ .

**Доказательство теоремы 3.** Докажем вначале, что множество  $\mathcal{B}_1(K)$  открыто в  $\mathcal{PL}_1$ . Фиксируем  $f \in \mathcal{B}_1(K)$ . Так как  $f \in \mathcal{B}$ , множество  $\text{Fix}(\varphi_f)$  конечно. Обозначим через  $P$  множество всех координат всех точек  $p \in \text{Fix}(\varphi_f)$ . Это множество конечно, поэтому существует такое  $a > 0$ , что  $|x - y| \geq 2a$  для  $x \in X(f)$ ,  $y \in P$ . Пусть  $X(f) = \{x_1, \dots, x_m\}$ ; рассмотрим множества  $U_i = \{x \in \mathbb{R} : |x - x_i| \leq a\}$ ,  $i = 1, \dots, m$ , и  $U = U_1 \cup \dots \cup U_m$ . Ясно, что множество  $C \subset \mathbb{R}^N$ , являющееся объединением таких векторов  $v$ ,  $|v| \leq K$ , для которых существует координата  $v_j$ , лежащая в  $U$ , компактно.

Если  $p \in \text{Fix}(\varphi_f)$ , то  $p \notin C$ . Поэтому существует такое число  $b > 0$ , что  $|Av + f(v)| \geq b$  для  $v \in C$ . Найдем такое  $\delta^* \in (0, a)$ , что если  $\rho_1(f, g) < \delta^*$ , то  $g \in \mathcal{B}$  (см. теорему 2) и  $|Av + g(v)| > 0$  для  $v \in C$ . Отсюда следует, что если  $p \in \text{Fix}(\varphi_g)$ , то  $p \notin C$ .

С другой стороны, из выбора  $\delta^*$  вытекает, что  $X(g) \subset U$ . Поэтому если бы для точки  $p \in \text{Fix}(\varphi_g)$  с  $|p| \leq K$  выполнялось неравенство  $\lambda(p, g) \neq \emptyset$ , то выполнялось бы и включение  $p \in C$ , что невозможно. Открытость множества  $\mathcal{B}_1(K)$  доказана.

Плотность множества  $\mathcal{B}_1(K)$  является прямым следствием формулируемой ниже леммы и неравенства  $\#\lambda(p, f) \leq N$ , верного для любой точки  $p \in \mathbb{R}^N$  и функции  $f \in \mathcal{PL}$ .

**Лемма 3.** Фиксируем функцию  $f \in \mathcal{B}$ . По любому  $\varepsilon > 0$  можно указать такую функцию  $g \in \mathcal{B}$ , что 1)  $\rho_1(f, g) < \varepsilon$ ; 2)  $\max_{r \in \text{Fix}(\varphi_g)} \#\lambda(r, g) < \max_{p \in \text{Fix}(\varphi_f)} \#\lambda(p, f)$ .

**Доказательство.** Зафиксируем функцию  $f$  и число  $\varepsilon > 0$ . Пусть  $X(f) = \{x_1, \dots, x_m\}$ . Обозначим, как и выше, через  $P$  множество всех координат неподвижных точек  $p \in \text{Fix}(\varphi_f)$ . Выберем непересекающиеся окрестности  $V_1, \dots, V_m$  точек  $x_1, \dots, x_m$  так, чтобы из включения  $x \in P \setminus X(f)$  следовало соотношение  $x \notin V = V_1 \cup \dots \cup V_m$ . Для каждой точки  $x_j \in X(f)$  фиксируем такие пару точек  $y_j, z_j$  и окрестность  $U_j$ , что  $\overline{U_j} \subset (y_j, z_j) \subset [y_j, z_j] \subset V_j$  и  $|y_j - x_j|, |z_j - x_j| < \varepsilon$ .

Для всякой точки  $p \in \text{Fix}(\varphi_f)$  найдем такую окрестность  $W(p) \subset \mathbb{R}^N$ , что если  $r \in W(p)$ , то выполнены следующие утверждения:

- если  $i \in \lambda(p, f)$ , то  $r_i \in U_{j(i)}$ , где  $j(i)$  таково, что  $p_i = x_{j(i)}$ ;
- если  $i \notin \lambda(p, f)$  и  $p_i \in \Delta_{j(i)}(f)$ , то  $r_i \in \Delta_{j(i)} \setminus \overline{V}$ .

Зафиксируем число  $\delta > 0$  и рассмотрим такую функцию  $g \in \mathcal{PL}$ , что

- $X(g) = X(f) \cup \{y_1, z_1, y_2, z_2, \dots, y_m, z_m\}$ ;
- $g(x_i) = f(x_i) + \delta$ ,  $i = 1, \dots, m$ ;
- $g(x) = f(x)$ ,  $x \notin [y_i, z_j]$ ,  $j = 1, \dots, m$ .

Отметим следующие свойства функции  $g$ :

- выполнено включение  $g \in \mathcal{B}$  при достаточно малых  $|\delta|$  (это следует из теоремы 2);
- выполнено неравенство  $\text{dist}_H(X(f), X(g)) < \varepsilon$ ;
- существует такое  $\delta_0 > 0$ , что если  $|\delta| < \delta_0$ , то  $\text{Fix}(\varphi_g) \cap C = \emptyset$ , где  $C = \{v \in \mathbb{R}^N : |v| \leq K\} \setminus \bigcup_{p \in \text{Fix}(\varphi_f)} W(p)$ .

Это свойство доказывается так же, как и существование числа  $\delta^*$  в обосновании открытости множества  $\mathcal{B}_1(K)$ . Будем считать, что  $g \in \mathcal{B}$  при  $|\delta| < \delta_0$ .

Так как  $\rho(f, g) \rightarrow 0$  при  $\delta \rightarrow 0$ , для завершения доказательства нам достаточно показать, что если  $|\delta| < \delta_0$ ,  $r \in \text{Fix}(\varphi_g)$ , выполнено включение  $r \in W(p)$  для некоторой точки  $p \in \text{Fix}(\varphi_f)$  и, наконец,

$$k = \#\lambda(p, f) > 0, \tag{17}$$

то

$$\#\lambda(r, g) < \#\lambda(p, f). \tag{18}$$

Рассмотрим две возникающие возможности: I)  $r_i = p_i$  для всех  $i \in \lambda(p, f)$ ; II) существует такой индекс  $i \in \lambda(p, f)$ , что  $r_i \neq p_i$ .

Из выбора точек  $y_j, z_j$  и окрестности  $W(p)$  следует, что если  $i \notin \lambda(p, f)$ , то  $r_i \notin X(g)$  (см. утверждение b)), поэтому  $i \notin \lambda(r, g)$ .

Если же  $i \in \lambda(p, f)$  (пусть при этом  $p_i = x_j$ ), то из включения  $r \in W(p)$  следует, что  $r_i \in U_j$  (см. утверждение a)). Но множество  $U_j$  содержит единственную точку множества  $X(g)$ , а именно точку  $x_j = p_i$ . Поэтому если  $r_i \neq p_i$ , то  $r_i \notin X(g)$ . Таким образом, если выполнена возможность II), то верно неравенство (18).

Для завершения доказательства покажем, что возможность I) не выполняется. Предположим противное: пусть  $p = (p_1, \dots, p_N)$ ,  $r = (r_1, \dots, r_N)$ . Отметим, что у вектора  $p - r$  все компоненты, соответствующие индексам  $i \in \lambda(p, f)$ , нулевые. Пусть  $\nu = \mathcal{N} \setminus \lambda(f, p) = \{i_1, \dots, i_{N-k}\}$  (число  $k$  введено в соотношении (17)).

Обозначим через  $\Delta_\nu$   $(N - k)$ -мерный вектор, компоненты которого суть  $p_i - r_i$ ,  $i \in \nu$ . Так как  $p \in \text{Fix}(\varphi_f)$  и  $r \in \text{Fix}(\varphi_g)$ , выполнено равенство

$$Ap + \underline{f}(p) = Ar + \underline{f}(r). \tag{19}$$

Из отмеченного выше свойства вектора  $p - r$  следует, что компоненты вектора  $A(p - r)$  с индексами  $i \in \nu$  равны соответствующим компонентам вектора  $A_\nu \Delta_\nu$ . Если  $p_i \in \Delta_{j(i)}(f)$  для  $i \in \nu$ , то из выбора окрестности  $W(p)$  следует, что

$$f(p_i) - g(r_i) = f(p_i) - f(r_i) = f'_{j(i)}(p_i - r_i)$$

(в силу утверждения b)  $g(r_i) = f(r_i)$ ).

Поэтому, выписывая  $i$ -е компоненты равенства (19) для  $i \in \nu$ , приходим к равенству

$$(A_\nu + D_\mu f)\Delta_\nu = 0, \tag{20}$$

где  $\mu = (j(i_1), \dots, j(i_{N-k}))$ . Так как  $f \in \mathcal{B}$ , из равенства (20) следует, что  $p_i = r_i$ ,  $i \in \nu$ . Но тогда  $p = r$ . Это равенство противоречит равенству (19), так как  $g(p_i) = f(p_i) + \delta$ ,  $i \in \lambda(p, f)$ . Полученное противоречие завершает доказательство леммы 3 и теоремы 3.

### 3. Типичность гиперболичности неподвижных точек для гладких функций $f$ .

Рассмотрим отображение  $\varphi_f$  вида (1), где  $f \in C^1(\mathbb{R})$ . Во многих приложениях возникает вопрос о гиперболичности неподвижных точек такого отображения. При этом часто известны априорные оценки ограниченного подмножества  $\mathbb{R}^N$ , содержащего все неподвижные точки. Так, например, если выполнено стандартное условие диссипативности

$$xf(x) \leq a_0 - a_1x^2, \quad x \in \mathbb{R},$$

где  $a_0, a_1 > 0$ , а матрица  $B(h)$  положительно-определенная, то отображение  $\varphi_f$  имеет глобальный аттрактор, диаметр которого (при малых  $h > 0$ ) ограничен константой, зависящей лишь от числа  $a_1$  и от константы Липшица функции  $f$  (см. [2]).

Зафиксируем число  $K > 0$  и рассмотрим пространство  $Z_K$ , элементами которого являются классы эквивалентности функций  $f \in C^1(\mathbb{R})$  по следующему отношению эквивалентности:  $f \sim g$ , если  $f(x) = g(x)$  при  $|x| \leq K$ . Допуская вольность речи, будем говорить о функциях  $f \in Z_K$ , имея в виду функцию, представляющую собой класс эквивалентности.



Превратим  $Z_K$  в метрическое (и топологическое) пространство, определив на нем метрику

$$\rho^{1,K}(f, g) = \sup_{|x| \leq K} (|f(x) - g(x)| + |f'(x) - g'(x)|).$$

Пусть  $B_K$  – множество функций  $f \in Z_K$ , для которых все неподвижные точки  $p$  отображения  $\varphi_f$ , удовлетворяющие неравенству  $|p| \leq K$ , гиперболические.

**Теорема 4.** *Множество  $B_K$  открыто и плотно в  $Z_K$ .*

**Доказательство.** Открытость множества  $B_K$  доказывается стандартно. Для доказательства плотности множества  $B_K$  применим теоремы 2 и 3 и следующие очевидные утверждения.

**Утверждение 1.** *Пусть фиксированы функция  $f \in C^1(\mathbb{R})$  и число  $K > 0$ . По любому  $\delta > 0$  можно указать такое разбиение  $-K = x_1 < x_2 < \dots < x_m = K$  и функцию  $g \in \mathcal{P}\mathcal{L}$  с  $X(g) = \{x_1, \dots, x_m\}$ , что  $|f'(x) - g'_i| < \delta$ ,  $x \in \Delta_i(g)$ ,  $i = 2, \dots, m$ , и*

$$|g'_i - g'_{i+1}| < \delta, \quad i = 1, \dots, m. \quad (21)$$

**Утверждение 2.** *По любому  $\varepsilon > 0$  можно указать  $\delta > 0$ , обладающее следующим свойством: если  $g \in \mathcal{P}\mathcal{L}$  – функция с  $X(g) = \{x_1, \dots, x_m\}$ , для которой выполнены неравенства (21), то по любым окрестностям  $U_i$  точек  $x_i$  можно указать такую функцию  $f \in C^1(\mathbb{R})$ , что  $f(x) = g(x)$  вне  $U_1 \cup \dots \cup U_m$  и  $|f'(x) - g'_i| < \varepsilon$ ,  $x \in \Delta_i(g) \cap U_i$ ,  $i = 2, \dots, m$ .*

Рассмотрим произвольную функцию  $f \in Z_k$ . Используя утверждение 1, аппроксимируем ее кусочно-линейной функцией  $f_1 \in \mathcal{P}\mathcal{L}$  (отметим, что все оценки близости проводятся на промежутке  $[-K, K]$ ). Используя теорему 2, аппроксимируем функцию  $f_1$  функцией  $f_2 \in \mathcal{B}$ . Используя теорему 3, аппроксимируем функцию  $f_2$  функцией  $f_3 \in \mathcal{B}_1(K)$ . Отметим, что все координаты неподвижных точек системы  $\varphi_{f_3}$  отличны от точек множества  $X(f_3)$ . Выбирая малые окрестности точек множества  $X(f_3)$  и используя утверждение 2, аппроксимируем функцию  $f_3$  функцией  $f_4 \in C^1(\mathbb{R})$ , обладающей следующим свойством: все координаты неподвижных точек системы  $\varphi_{f_4}$  лежат вне выбранных окрестностей точек множества  $X(f_3)$  (рассуждение, аналогичное доказательству открытости множества  $\mathcal{B}_1(K)$  в теореме 3, показывает, что такой выбор функции  $f_4$  возможен).

Так как  $f_3 \in \mathcal{B}$ , то для любой неподвижной точки  $p = (p_1, \dots, p_N)$  системы  $\varphi_{f_3}$  (а также и системы  $\varphi_{f_4}$ ) выполнено неравенство  $\det(A + \text{diag}(f'_3(p_1), \dots, f'_3(p_N))) \neq 0$ , т.е. любая неподвижная точка системы  $\varphi_{f_4}$  является простой. Поэтому, используя технику доказательства теоремы 3 в [2], можно аппроксимировать функцию  $f_4$  такой функцией  $g$ , что все неподвижные точки системы  $\varphi_g$  гиперболические. Теорема 4 доказана.

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (проект 02-01-00675), Министерства образования Российской Федерации (проект Е02-1.0-65) и Совета по грантам Президента Российской Федерации (проект НШ-2271.2003.1).

## СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. *Oliva W.M., Kuhl N.M., Magalhães L.T.* // Publ. Mat. 1993. P. 255–269.
2. *Eirola T., Pilyugin S.Yu.* // J. Dynamics Differ. Equat. 1996. V. 8. P. 281–297.

Санкт-Петербургский государственный университет

Поступила в редакцию  
03.08.2004 г.