

# Math-Net.Ru

Общероссийский математический портал

Б. В. Гладков, А. Н. Даценко-Чигорин, Дискретная оптимальная фильтрация, *Дискрет. матем.*, 1998, том 10, выпуск 4, 88–103

DOI: 10.4213/dm443

Использование Общероссийского математического портала Math-Net.Ru подразумевает, что вы прочитали и согласны с пользовательским соглашением  
<http://www.mathnet.ru/rus/agreement>

Параметры загрузки:

IP: 18.97.9.169

23 марта 2025 г., 07:16:46



УДК 519.24

## Дискретная оптимальная фильтрация

© 1998 г. Б. В. Гладков, А. Н. Даценко-Чигорин

Решается задача дискретной оптимальной фильтрации: по знакам наблюдаемой двоичной последовательности  $\{\eta_t\}$  строится двоичная последовательность  $\{w_t^*\}$ , которая является в некотором смысле наилучшей оценкой ненаблюдаемой детерминированной двоичной последовательности  $\{\vartheta_t\}$ , связанной с последовательностью  $\{\eta_t\}$  соотношением

$$\eta_t = \xi_t \oplus \vartheta_t,$$

где  $\{\xi_t\}$  — случайная стационарная двоичная последовательность, а символ  $\oplus$  означает сложение по модулю 2.

Приводятся примеры применения предложенного метода дискретной оптимальной фильтрации для случая, когда последовательность  $\{\vartheta_t\}$  представляет собой закодированное черно-белое факсимильное или телевизионное изображение, передаваемое по некоторому каналу связи с помехами.

1. Рассматривается двумерная частично наблюдаемая двоичная последовательность

$$\{(\vartheta_t, \eta_t), t = 1, \dots, N\},$$

где  $\{\vartheta_t\}$  — ненаблюдаемая, а  $\{\eta_t\}$  — наблюдаемая компоненты;

$$\vartheta_t, \eta_t \in \{0, 1\}, \quad t = 1, \dots, N.$$

Будем считать, что ненаблюдаемая двоичная последовательность  $\{\vartheta_t\}$  является детерминированной и при каждом значении дискретного параметра  $t$  элементы (знаки) двоичных последовательностей  $\{\vartheta_t\}$  и  $\{\eta_t\}$  связаны соотношением

$$\eta_t = \vartheta_t \oplus \xi_t, \tag{1}$$

где

$$\{\xi_t, t = 1, \dots, N\} \tag{2}$$

— в некотором смысле стационарная последовательность двоичных случайных величин, вообще говоря, зависимых, а символ  $\oplus$  означает сложение по модулю 2.

В этих условиях решается следующая, отличная от традиционной, задача оптимальной фильтрации, которую мы назовем задачей дискретной оптимальной фильтрации: по тем или иным знакам наблюдаемой двоичной последовательности  $\{\eta_t\}$  построить новую двоичную последовательность, которая является в некотором смысле оптимальной оценкой ненаблюдаемой двоичной последовательности  $\{\vartheta_t\}$ .

Более подробно, из всех  $n$ -местных двоичных функций  $w(x_1, \dots, x_n)$ , где  $n$  — некоторое фиксированное число, аргументами которых являются знаки двоичной последовательности  $\{\eta_t\}$ , выбирается такая двоичная функция  $w^*(x_1, \dots, x_n)$ , что в последовательности ее значений

$$w_t^* = w(\eta_t, \eta_{t+1}, \dots, \eta_{t+n-1}), \quad t = 1, \dots, N - n + 1,$$

которую мы будем считать оценкой последовательности  $\{\vartheta_t\}$ , в некотором смысле наилучшим образом сохраняются большие серии подряд идущих единиц и подряд идущих нулей ненаблюдаемой двоичной последовательности  $\{\vartheta_t\}$ .

Строгая постановка задачи дискретной оптимальной фильтрации будет дана ниже в пп. 3 и 4.

**2.** Введем некоторые обозначения и определения. Вектор, составленный из  $n$  подряд идущих значений параметра  $t$ , обозначим символом  $\rho_t^{(n)}$  (или, для краткости, просто  $\rho$ ):

$$\rho = \rho_t^{(n)} = (t, t + 1, \dots, t + n - 1), \quad (3)$$

и будем называть его  $\rho_t^{(n)}$ -окрестностью ( $\rho$ -окрестностью) точки  $t$  или окном размера (длины)  $n$ , содержащим точку  $t$ .

Двоичные  $n$ -мерные векторы, составленные из знаков последовательностей  $\{\vartheta_t\}$ ,  $\{\eta_t\}$ ,  $\{\xi_t\}$ , при значениях параметра, составляющих  $\rho_t^{(n)}$ -окрестность точки  $t$ , будем обозначать соответственно

$$\begin{aligned} \vartheta(\rho) &= \vartheta(\rho_t^{(n)}) = (\vartheta_t, \dots, \vartheta_{t+n-1}), \\ \eta(\rho) &= \eta(\rho_t^{(n)}) = (\eta_t, \dots, \eta_{t+n-1}), \\ \xi(\rho) &= \xi(\rho_t^{(n)}) = (\xi_t, \dots, \xi_{t+n-1}). \end{aligned} \quad (4)$$

Выражения  $\xi(\rho) = x$  и  $\eta(\rho) = y$  будут означать, что указанные  $n$ -мерные двоичные векторы принимают значения  $x$  и  $y$  соответственно, где

$$x = (x_1, \dots, x_n), \quad y = (y_1, \dots, y_n),$$

$x, y \in V_n$ ,  $V_n$  —  $n$ -мерное векторное пространство над полем  $GF(2)$ .

Выражение  $\vartheta(\rho) = \vartheta(\rho_t^{(n)}) \equiv \varepsilon$  будет означать, что все компоненты  $n$ -мерного двоичного вектора  $\vartheta(\rho)$  равны  $\varepsilon \in \{0, 1\}$ .

**3.** Перейдем к точным формулировкам. Всюду в дальнейшем будем считать выполненными три следующих условия.

**Условие С1.** Ненаблюдаемая детерминированная последовательность  $\{\vartheta_t\}$  такова, что в ней содержатся хотя бы одна серия из  $R$  подряд идущих нулей и хотя бы одна серия из  $R$  подряд идущих единиц, где параметр  $R$  — некоторое фиксированное натуральное число, то есть

$$\exists t \exists \nu [(\vartheta(\rho_t^{(R)}) \equiv 0) \wedge (\vartheta(\rho_\nu^{(R)}) \equiv 1)].$$

**Замечание 1.** При условии С1 детерминированная последовательность  $\{\vartheta_t\}$ , рассматриваемая как случайная последовательность, является нестационарной в том смысле, что не состоит только из нулей или только из единиц.

**Условие С2.** Распределение  $n$ -мерных случайных двоичных векторов  $\xi(\rho_t^{(n)})$  при любом  $n$ , не превосходящем некоторого фиксированного натурального числа  $M$ , стационарно, то есть не зависит от параметра  $t$  при  $1 \leq n \leq M$ :

$$P_t^{(n)}(x) = \mathbf{P}\{\xi(\rho_t^{(n)}) = x\} = \mathbf{P}\{\xi(\rho_1^{(n)}) = x\} = p^{(n)}(x),$$

$$\sum_{x \in V_n} p^{(n)}(x) = 1, \quad t = 1, \dots, N - n + 1, \quad n = 1, \dots, M. \quad (5)$$

Последовательность (2) и  $n$ -мерное распределение вероятностей (5) при этом будем называть  $M$ -стационарными.

**Замечание 2.** Если не оговорено противное, распределение вероятностей (5) будем считать известным.

**Условие С3.** Размер окна  $\rho_t^{(n)}$  удовлетворяет неравенствам

$$1 \leq n \leq \min(R, M).$$

**Определение 1.** Коэффициентом инверсной асимметрии  $n$ -мерного  $M$ -стационарного распределения вероятностей  $\{p_t^{(n)}(x)\}$  называется величина

$$\lambda_p^{(n)} = \lambda(\{p^{(n)}(x)\}) = \frac{1}{2} \sum_{x \in V_n} |p^{(n)}(\bar{x}) - p^{(n)}(x)|, \quad (6)$$

где  $\bar{x} = (x_1 \oplus 1, \dots, x_n \oplus 1)$ .

**Замечание 3.** Нетрудно показать, что  $0 \leq \lambda_p^{(n)} \leq 1$  и  $\lambda_p^{(n)}$  является неубывающей функцией  $n$ . Покажем, что

$$\lambda_p^{(n)} \leq \lambda_p^{(s)}, \quad 1 \leq n < s \leq M. \quad (7)$$

В силу (6)

$$0 \leq \lambda_p^{(n)} \leq \frac{1}{2} \sum_{x \in V_n} p^{(n)}(\bar{x}) + \frac{1}{2} \sum_{x \in V_n} p^{(n)}(x) = 1.$$

Очевидно, что для доказательства неравенства (7) достаточно показать, что оно справедливо при  $s = n + 1$ . Вводя обозначения

$$X = (x_1, \dots, x_n, x_{n+1}) = (x, x_{n+1})$$

и, по аналогии с (5),

$$\mathbf{P}\{\xi(\rho_1^{(n+1)}) = X\} = p^{(n+1)}(X) = p^{(n+1)}(x, x_{n+1})$$

и учитывая, что

$$p^{(n)}(\bar{x}) = p^{(n+1)}(\bar{x}, 0) + p^{(n+1)}(\bar{x}, 1),$$

$$p^{(n)}(x) = p^{(n+1)}(x, 0) + p^{(n+1)}(x, 1),$$

из (6) получаем, что

$$\begin{aligned}
 \lambda_p^{(n)} &= \lambda(\{p^{(n)}(x)\}) = \frac{1}{2} \sum_{x \in V_n} |p^{(n)}(\bar{x}) - p^{(n)}(x)| \\
 &= \frac{1}{2} \sum_{x \in V_n} |p^{(n+1)}(\bar{x}, 0) - p^{(n+1)}(x, 1)p^{(n+1)}(\bar{x}, 1) - p^{(n+1)}(x, 0)| \\
 &\leq \frac{1}{2} \sum_{x \in V_n} |p^{(n+1)}(\bar{x}, 0) - p^{(n+1)}(x, 1)| \frac{1}{2} \sum_{x \in V_n} |p^{(n+1)}(\bar{x}, 1) - p^{(n+1)}(x, 0)| \\
 &= \frac{1}{2} \sum_{X \in V_{n+1}} |p^{(n+1)}(\bar{X}) - p^{(n+1)}(X)| \\
 &= \lambda(\{p^{(n+1)}(X)\}) = \lambda_p^{(n+1)}.
 \end{aligned}$$

**Замечание 4.** Если  $\lambda_p^{(n)} > 0$  при некотором  $n$ , то в силу (1) и замечания 1 наблюдаемая двоичная последовательность  $\{\eta_t\}$  будет также нестационарна.

**Определение 2.** Фильтром с окном  $\rho = \rho_t^{(n)}$  называется произвольная  $n$ -местная двоичная функция

$$w(x) = w(x_1, \dots, x_n), \quad (8)$$

множество истинности которой мы будем обозначать

$$W_n = \{x: w(x) = 1, x \in V_n\} \quad (9)$$

и аргументами которой для любого  $t = 1, \dots, N - n + 1$  являются компоненты двоичного вектора  $\eta(\rho_t^{(n)})$ , определенного в (4).

Фильтрацией наблюдаемой двоичной последовательности называется процесс последовательного нахождения значений функции  $w(x)$

$$w_t = w(\eta(\rho_t^{(n)})) = w(\eta_t, \dots, \eta_{t+n-1}), \quad t = 1, \dots, N - n + 1. \quad (10)$$

Двоичная последовательность  $\{w_t\}$  называется отфильтрованной последовательностью и принимается в качестве оценки ненаблюдаемой двоичной последовательности  $\{\vartheta_t\}$ .

По аналогии с традиционной задачей фильтрации величину  $w_t$  следовало бы принять в качестве оценки величины  $\vartheta_{t+n-1}$ , однако, поскольку в рассматриваемом случае с равным основанием  $w_t$  можно считать оценкой любого из знаков  $\vartheta_t, \dots, \vartheta_{t+n-1}$ , мы будем полагать  $w_t$  оценкой величины  $\vartheta_t$ .

4. Введем параметр, характеризующий качество фильтра  $w(x)$  и отфильтрованной последовательности  $\{w_t\}$ . Из (1) и условий С1, С2 и С3 получаем, что

$$\begin{aligned}
 \mathbf{P}\{w_t = w(\eta(\rho_t^{(n)})) = 1 \mid \vartheta(\rho_t^{(n)}) \equiv 1\} &= \mathbf{P}\{w(\bar{\xi}(\rho)) = 1\} \\
 &= \sum_{x \in W_n} p^{(n)}(\bar{x}) = \sum_{x \in V_n} w(x)p^{(n)}(\bar{x}), \\
 \mathbf{P}\{w_\nu = w(\rho_\nu^{(n)}) = 1 \mid \vartheta(\rho_\nu^{(n)}) \equiv 0\} &= \mathbf{P}\{w(\xi(\rho)) = 1\} \\
 &= \sum_{x \in W_n} p^{(n)}(x) = \sum_{x \in V_n} w(x)p^{(n)}(x), \quad (11)
 \end{aligned}$$

где

$$\xi(\rho) = (\xi_1, \dots, \xi_n), \quad \bar{\xi}(\rho) = (\xi_1 \oplus 1, \dots, \dots, \xi_n \oplus 1),$$

$p^{(n)}(x)$  и  $W_n$  определены в (5) и (9) соответственно. Отсюда следует, что в наших условиях для разности вероятностей (11), которую мы обозначим  $\mu^{(n)}(w, \rho)$ , справедливы равенства

$$\begin{aligned} \mu^{(n)}(w, \rho) &= \mathbf{P}\{w_t = w(\eta(\rho_t^{(n)})) = 1 \mid \vartheta(\rho_t^{(n)}) \equiv 1\} \\ &\quad - \mathbf{P}\{w_\nu = w(\eta(\rho_\nu^{(n)})) = 1 \mid \vartheta(\rho_\nu^{(n)}) \equiv 0\} \\ &= \sum_{x \in W_n} p^{(n)}(\bar{x}) - \sum_{x \in W_n} p^{(n)}(x) = \sum_{x \in W_n} (p^{(n)}(\bar{x}) - p^{(n)}(x)) \\ &= \sum_{x \in V_n} w(x)(p^{(n)}(\bar{x}) - p^{(n)}(x)). \end{aligned} \quad (12)$$

Таким образом, величина  $\mu^{(n)}(w, \rho)$  зависит только от фильтра  $w(x)$  и распределения вероятностей  $\{p^{(n)}(x)\}$  и не зависит от значений дискретного параметра  $t$  и  $\nu$ .

**Определение 3.** Мерой контрастности фильтра  $w(x)$  с окном  $\rho = \rho_t^{(n)}$  и мерой контрастности отфильтрованного этим фильтром последовательности  $\{w_t\}$  называется величина

$$m_k^{(n)}(w, \rho) = |\mu^{(n)}(w, \rho)|, \quad (13)$$

где  $\mu^{(n)}(w, \rho)$  задается равенствами (12).

**Замечание 5.** Таким образом, параметром, характеризующим фильтр  $w(x)$  и отфильтрованную последовательность  $\{w_t\}$ , нами выбрана абсолютная величина разности между вероятностью появления единицы в двоичной последовательности  $\{w_t\}$  на фоне серии единиц в ненаблюдаемой двоичной последовательности  $\{\vartheta_t\}$  и вероятностью появления единицы в последовательности  $\{w_t\}$  на фоне серии нулей в последовательности  $\{\vartheta_t\}$ . Обоснование термина мера контрастности и ряда других вводимых ниже терминов будет дано в п. 8.

**Замечание 6.** Если фильтр  $w(x)$  с окном  $\rho = \rho_t^{(n)}$  таков, что  $n - 1$  последних переменных являются фиктивными и

$$w(x) = w'(x) \equiv x_1,$$

то выражение (13) примет вид

$$m_k^{(n)}(w', \rho) = |\mathbf{P}\{\eta_t = 1 \mid \vartheta(\rho_t^{(n)}) \equiv 1\} - \mathbf{P}\{\eta_\nu = 1 \mid \vartheta(\rho_t^{(n)}) \equiv 0\}| \quad (14)$$

и в силу определения 3 и замечания 5 может служить мерой контрастности наблюдаемой двоичной последовательности  $\{\eta_t\}$ . Если, к тому же, последовательность  $\{\xi_t\}$  такова, что  $\xi_t = 0$ ,  $t = 1, \dots, N$ , то выражение (14), которое в силу условия С1 в этом случае будет равно 1, можно понимать как меру контрастности ненаблюдаемой двоичной детерминированной последовательности  $\{\vartheta_t\}$ .

5. Перейдем теперь к нахождению оптимального фильтра. В наших условиях среди всех фильтров с окном заданного размера  $n$  ( $n$ -местных двоичных функций) найдем такой фильтр  $w^*(x)$ , для которого мера контрастности  $m_k^{(n)}(w^*, \rho)$  наибольшая. Такова строгая постановка задачи дискретной оптимальной фильтрации, изложенной в п. 1.

**Определение 4.** Фильтр  $w^*(x)$  с окном  $\rho = \rho_t^{(n)}$  называется оптимальным, если его мера контрастности  $m_k^{(n)}(w^*, \rho)$  не меньше меры контрастности  $m_k^{(n)}$  любого другого фильтра  $w(x)$  с тем же окном  $\rho = \rho_t^{(n)}$ , то есть

$$m_k^{(n)}(w^*, \rho) \geq m_k^{(n)}(w, \rho). \quad (15)$$

Существование оптимального фильтра следует из конечности множества  $n$ -местных двоичных функций.

Введем еще несколько терминов, с помощью которых будет удобно сформулировать основную теорему.

**Определение 5.** Фильтр  $w(x)$  с окном  $\rho = \rho_t^{(n)}$  и отфильтрованная этим фильтром последовательность  $\{w_t\}$ , определяемая (10), называются позитивными (негативными, неконтрастными), если величина  $\mu^{(n)}(w, \rho)$ , задаваемая формулой (12), положительна (отрицательна, равна нулю).

**Замечание 7.** В силу (12) и (13) всякому позитивному (негативному, неконтрастному) фильтру с окном  $\rho = \rho_t^{(n)}$  соответствует негативный (позитивный, неконтрастный) фильтр  $\bar{w}(x) = w(x) \oplus 1$  с тем же окном и той же мерой контрастности (13).

Сформулируем и докажем основную теорему, задающую оптимальный фильтр.

**Теорема 1.** Пусть ненаблюдаемая детерминированная двоичная последовательность  $\{\vartheta_t\}$  с параметром  $R$  (условие С1) и наблюдаемая двоичная последовательность  $\{\eta_t\}$  связаны соотношением (1), то есть

$$\eta_t = \vartheta_t \oplus \xi_t, \quad t = 1, \dots, N,$$

где  $\{\xi_t\}$  —  $M$ -стационарная двоичная последовательность (условие С2) с заданным  $n$ -мерным распределением вероятностей (5), где  $1 \leq n \leq \min(R, M)$  (условие С3).

Тогда самодвойственная  $n$ -местная двоичная функция

$$w^*(x) = \begin{cases} 1, & x \in W_n^*, \\ 0, & x \notin W_n^*, \end{cases} \quad (16)$$

множество истинности которой

$$W_n^* = \{x: p^{(n)}(\bar{x}) > p^{(n)}(x), x \in V_n\} \cup \{x: x_1 = 0, p^{(n)}(\bar{x}) = p^{(n)}(x), x \in V_n\}, \quad (17)$$

где  $p^{(n)}(x)$  определено в (5),

$$x = (x_1, \dots, x_n), \quad \bar{x} = (x_1 \oplus 1, \dots, x_n \oplus 1),$$

$x \in V_n$ ,  $V_n$  —  $n$ -мерное векторное пространство над полем  $GF(2)$ , является оптимальным (определение 4) позитивным или неконтрастным (определение 5) фильтром с окном  $\rho = \rho_t^{(n)}$ .

При этом мера контрастности оптимального фильтра  $w^*(x)$  и мера контрастности отфильтрованной этим фильтром последовательности

$$\{w_t^* = w^*(\eta(\rho_t^{(n)}))\}, \quad t = 1, \dots, N - n + 1,$$

(определение 2) равны коэффициенту инверсной асимметрии  $\lambda_p^{(n)}$  (определение 1)  $M$ -стационарного распределения вероятностей (5):

$$\begin{aligned} m_k^{(n)}(w^*, \rho) &= \sum_{x \in W_n^*} (p^{(n)}(\bar{x}) - p^{(n)}(x)) = \sum_{x \in V_n} w^*(x)(p^{(n)}(\bar{x}) - p^{(n)}(x)) \\ &= \frac{1}{2} \sum_{x \in V_n} |p^{(n)}(\bar{x}) - p^{(n)}(x)| = \lambda_p^{(n)}. \end{aligned} \quad (18)$$

*Доказательство.* Соотношение (18) для фильтра  $w^*(x)$  с окном  $\rho = \rho_t^{(n)}$  сразу следует из (11), (12), (13) и (17). Отсюда следует также, что фильтр (16) является позитивным или (если  $\lambda_p^{(n)} = 0$ ) неконтрастным.

Проверим выполнение неравенства (15) для фильтра (16) и произвольного фильтра  $w(x)$  с тем же окном  $\rho = \rho_t^{(n)}$ .

В силу определения 4 и замечания 7 неравенство (15) будет выполнено для любого фильтра  $w(x)$ , если оно справедливо для любого позитивного фильтра с тем же окном  $\rho$ .

Для произвольного позитивного фильтра  $w(x)$  с множеством истинности  $W_n$  в силу (12)

$$\begin{aligned} m_k^{(n)}(w, \rho) &= \mu^{(n)}(w, \rho) = \sum_{x \in V_n} w(x)(p^{(n)}(\bar{x}) - p^{(n)}(x)) \\ &= \sum_{x \in W_n} (p^{(n)}(\bar{x}) - p^{(n)}(x)). \end{aligned} \quad (19)$$

Очевидно, что справедливо следующее разбиение множества  $W_n$  на два непересекающихся подмножества:

$$W_n = W_n^* W_n \cup (V_n \setminus W_n^*) W_n,$$

где в силу (17)

$$V_n \setminus W_n^* = \{x: p^{(n)}(\bar{x}) < p^{(n)}(x), x \in V_n\} \cup \{x: x_1 = 1, p^{(n)}(\bar{x}) = p^{(n)}(x), x \in V_n\}.$$

Отсюда и из (18), (17), (19) и соотношений

$$W_n^* W_n \subset W_n^*, \quad (V_n \setminus W_n^*) W_n \subset V_n \setminus W_n^*$$

следует, что

$$\begin{aligned} m_k^{(n)}(w, \rho) &= \sum_{x \in W_n^* W_n} (p^{(n)}(\bar{x}) - p^{(n)}(x)) + \sum_{x \in (V_n \setminus W_n^*) W_n} (p^{(n)}(\bar{x}) - p^{(n)}(x)) \\ &\leq \sum_{x \in W_n^*} (p^{(n)}(\bar{x}) - p^{(n)}(x)) = m_k^{(n)}(w^*, \rho). \end{aligned}$$

Теорема доказана.



**Следствие 1.** Если последовательность  $\{\xi_t\}$  такова, что для некоторого окна  $\rho = \rho_t^{(n)}$  коэффициент инверсной асимметрии  $\lambda_\rho^{(n)} = 0$ , то мера контрастности любого фильтра с тем же окном равна нулю.

**Замечание 8.** Если множество  $\{x: p^{(n)}(\bar{x}) = p^{(n)}(x)\}$  не пусто, то существует несколько оптимальных позитивных (неконтрастных) фильтров, не обязательно являющихся самодвойственными функциями. Кроме того, согласно замечанию 7, каждому оптимальному позитивному фильтру соответствует оптимальный негативный фильтр.

6. Для некоторого фиксированного окна  $\rho = \rho_t^{(n)}$  рассмотрим следующее множество значений дискретного параметра  $t$ :

$$T = T(\rho_t^{(n)}) = \{t: (\vartheta(\rho_t^{(n)}) \equiv 0) \vee (\vartheta(\rho_n^{(n)}) \equiv 1)\} \quad (20)$$

В силу условий С1 и С3 множество  $T$  не пусто.

Справедлива следующая теорема.

**Теорема 2.** Если условия пункта 1 и условия С1, С2 и С3 выполнены и фильтр  $w(x)$  с окном  $\rho = \rho_t^{(n)}$  является самодвойственной двоичной функцией, то для значений дискретного параметра  $t \in T$  знаки отфильтрованной двоичной последовательности  $\{w_t\}$  связаны со знаками ненаблюдаемой двоичной последовательности  $\{\vartheta_t\}$  соотношением

$$w_t = \vartheta_t \oplus \zeta_t,$$

где  $\{\zeta_t, t \in T\}$  — двоичные случайные величины, вообще говоря, зависимые, причем

$$\mathbf{P}\{\zeta_t = 0\} = (1 + 2\mu^{(n)}(w, \rho))/2, \quad \mathbf{P}\{\zeta_t = 1\} = (1 - 2\mu^{(n)}(w, \rho))/2.$$

Множество  $T = T(\rho_t^{(n)})$  для выбранного окна задается формулой (20), а величина  $\mu^{(n)}(w, \rho)$  формулой (12).

Доказательство следует из (11), (12) и равенства

$$w(\bar{x}) = 1 - w(x),$$

справедливого для самодвойственных двоичных функций.

**Следствие 2.** Для оптимального фильтра  $w^*(x)$  при  $t \in T$  имеет место соотношение

$$w_t^* = \vartheta_t^* \oplus \zeta_t^*,$$

где  $\{w_t^*, t \in T\}$  — знаки отфильтрованной фильтром  $w^*(x)$  двоичной последовательности, а  $\{\zeta_t^*, t \in T\}$  — двоичные случайные величины, принимающие значения 0 и 1 с вероятностями

$$(1 + \lambda_\rho^{(n)})/2, \quad (1 - \lambda_\rho^{(n)})/2$$

соответственно,  $\lambda_\rho^{(n)}$  — коэффициент инверсной асимметрии, задаваемый формулой (6).

7. Для значений дискретного параметра  $t$ , принадлежащих множеству  $T$ , процесс фильтрации наблюдаемой двоичной последовательности  $\{\eta_t\}$  оптимальным фильтром  $w^*(x)$  с окном  $\rho = \rho_t^{(n)}$  равносильно применению при каждом таком  $t$  статистического критерия для различения по наблюдаемым  $n$ -мерным двоичным векторам  $\eta(\rho_t^{(n)})$ , составленным из знаков последовательности  $\{\eta_t\}$ , двух простых гипотез относительно распределения этих векторов:

$$H_0: \mathbf{P}\{\eta(\rho_t^{(n)}) = x\} = \mathbf{P}\{\xi(\rho_t^{(n)}) = x\} = p^{(n)}(x), \quad x \in V_n,$$

и

$$H_1: \mathbf{P}\{\eta(\rho_t^{(n)}) = x\} = \mathbf{P}\{\bar{\xi}(\rho_t^{(n)}) = x\} = p^{(n)}(\bar{x}), \quad x \in V_n.$$

При этом критическим множеством критерия является множество истинности  $W_n^*$  оптимального фильтра.

Для  $t \in T$  распределение вектора  $\eta(\rho_t^{(n)})$  в силу (1) полностью определяется  $n$ -мерным вектором  $\vartheta(\rho_t^{(n)})$ : гипотеза  $H_0$  имеет место при  $\vartheta(\rho_t^{(n)}) \equiv 0$ , гипотеза  $H_1$  при  $\vartheta(\rho_t^{(n)}) \equiv 1$ .

Учитывая (11), нетрудно убедиться, что для значений  $t$  из множества  $T$  указанный критерий является наиболее мощным критерием для проверки гипотезы  $H_0$  при конкурирующей гипотезе  $H_1$  среди всех критериев, имеющих ошибку первого рода

$$\alpha = \sum_{x \in W_n^*} p^{(n)}(x) = \sum_{x \in V_n} w^*(x) p^{(n)}(x), \quad (21)$$

где  $w^*(x)$  и  $p^{(n)}(x)$  определены в (16) и (5) соответственно.

Мощность такого критерия равна

$$h = \sum_{x \in W_n^*} p^{(n)}(\bar{x}) = \sum_{x \in V_n} w^*(x) p^{(n)}(x). \quad (22)$$

Из (21), (22) и (18) следует, что коэффициент инверсной асимметрии  $\lambda_\rho^{(n)}$  и мера контрастности оптимального фильтра  $m_k^{(n)}(w^*, \rho)$  равны разности  $h - \alpha$ :

$$m_k^{(n)}(w^*, \rho) = \lambda_\rho^{(n)} = \sum_{x \in V_n} w^*(x) (p^{(n)}(\bar{x}) - p^{(n)}(x)) = h - \alpha.$$

При этом указанный критерий информативен, если  $h - \alpha > 0$ , то есть если оптимальный фильтр  $w^*(x)$  при выбранном окне  $\rho$  не является неконтрастным.

8. Рассмотрим примеры применения метода дискретной оптимальной фильтрации для улучшения изображений (по терминологии [1], глава 12), то есть для случая, когда по некоторому каналу связи с помехами передается черно-белое факсимильное или телевизионное изображение, которое на приеме подвергается обработке (в нашем случае дискретной оптимальной фильтрации) с целью улучшения его визуального восприятия.

Предварительно рассмотрим структурную схему одноканальной системы передачи информации в общем виде (см., например, [2]). Такую схему можно представить в виде следующей цепочки:

источник сообщений  $\rightarrow$  передающее устройство (кодирующее устройство и модулятор)  $\rightarrow$  линия связи с помехами  $\rightarrow$  приемное устройство (демодулятор и декодирующее устройство)  $\rightarrow$  получатель.

Если ненаблюдаемую детерминированную двоичную последовательность  $\{\vartheta_t\}$  рассматривать как закодированное сообщение, сформированное кодирующим устройством из некоторого исходного передаваемого сообщения  $\theta$ , то наблюдаемая последовательность  $\{\eta_t\}$  будет представлять собой принятую получателем случайную двоичную последовательность, сформированную декодирующим устройством после демодуляции смеси сигнал+помеха, получившейся в результате прохождения переданного сигнала в линии связи с помехами.

Тогда в предположениях п. 1 случайную двоичную последовательность  $\{\xi_t\}$ , связанную соотношением  $\eta_t = \vartheta_t \oplus \xi_t$  с неизвестным получателю закодированным сообщением  $\{\vartheta_t\}$  и принятой получателем последовательностью  $\{\eta_t\}$ , следует интерпретировать как некоторый шум, отражающий воздействие помех в линии связи:  $\xi_t = 0$ , когда в момент времени  $t$  знак сообщения  $\vartheta_t$  в линии связи не искажается, и  $\xi_t = 1$ , когда знак сообщения  $\vartheta_t$  в линии связи вследствие воздействия помех заменяется на противоположный знак  $\vartheta_t \oplus 1$ .

В этом случае вместо приведенной выше цепочки источник сообщений  $\rightarrow \dots \rightarrow$  получатель

будем иметь следующую упрощенную схему системы передачи информации: источник сообщений (сообщение  $\theta$ )  $\rightarrow$  кодирующее устройство (ненаблюдаемая детерминированная двоичная последовательность  $\{\vartheta_t\}$ )  $\rightarrow$  линия связи с помехами (наблюдаемая получателем двоичная последовательность  $\{\eta_t = \vartheta_t \oplus \xi_t\}$ )  $\rightarrow$  декодирующее устройство (восстановленное сообщение  $\theta'$ , которое, вообще говоря, отлично от переданного сообщения и которое естественно назвать зашумленным или искаженным сообщением)  $\rightarrow$  получатель.

Такая схема соответствует стационарному дискретному двоичному симметричному каналу с памятью или без памяти (см. [2], стр. 140–141).

При проведении оптимальной фильтрации в эту схему добавляется еще одно звено: получение из последовательности  $\{\eta_t\}$  отфильтрованной оптимальным фильтром  $w^*(x)$  последовательности  $\{w_t^* = w^*(\eta(\rho_t^{(n)}))\}$ , которую декодирующее устройство преобразует в отфильтрованное сообщение  $\theta^*$ .

В дальнейшем для удобства изложения мы будем отождествлять сообщения  $\theta'$  и  $\theta^*$  с последовательностями  $\{\eta_t\}$  и  $\{w_t^*\}$  соответственно. Кроме того, последовательности  $\{\eta_t\}$  и  $\{w_t^*\}$  будут рассматриваться то как случайные последовательности, то как выборочные реализации этих последовательностей.

Итак, в нашем случае

$\theta$  — фиксированное черно-белое изображение;

ненаблюдаемая двоичная детерминированная последовательность  $\{\vartheta_t\}$  — это закодированное изображение (результат кодирования элементов изображения  $\theta$  при построчной развертке факсимильного сообщения или телевизионного кадра, когда элемент изображения черного цвета кодируется знаком 1, элемент белого цвета знаком 0);

двоичная случайная последовательность  $\{\xi_t\}$ , определенная в (2), — это шум;

двоичная случайная последовательность  $\{\eta_t\}$ , определенная в (1), — это принятое получателем закодированное изображение, искаженное помехами в линии свя-

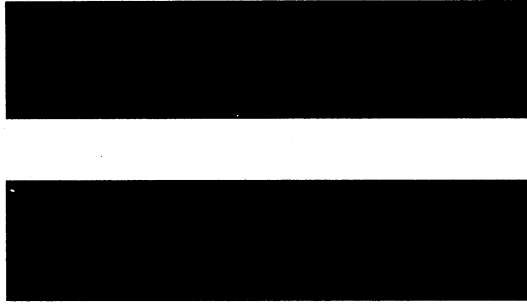


Рис. 1.

зи, которое декодируется, представляется в виде фототелеграфного бланка (или телевизионного кадра), где знаку 1 последовательности  $\{\eta_t\}$  соответствует элемент изображения черного цвета, знаку 0 элемент белого цвета, и визуально воспринимается получателем (зашумленное изображение  $\theta'$ );

двоичная случайная последовательность

$$\{w_t^* = w^*(\eta(\rho_t^{(n)}))\},$$

(которая также декодируется, представляется в виде факсимильного сообщения (телевизионного кадра) и визуально воспринимается получателем) — это отфильтрованное изображение  $\theta^*$ .

Ниже приводятся два конкретных примера передачи исходного черно-белого изображения  $\theta$ , представляющего собой белую полосу на черном фоне (рис. 1), по некоторому смоделированному на ЭВМ стационарному двоичному симметричному каналу связи с помехами.

**Пример 1.** В качестве шума  $\{\xi_t\}$  используется генерируемая на ЭВМ последовательность независимых двоичных случайных величин (канал без памяти) таких, что

$$\mathbf{P}\{\xi_t = 0\} = (1 + \alpha)/2, \quad \mathbf{P}\{\xi_t = 1\} = (1 - \alpha)/2,$$

где  $0 < \alpha < 1$ .

В этом случае в силу теоремы 1 оптимальным фильтром с окном нечетной длины  $n = 2k + 1$  является так называемый медианный фильтр (см., например, [1], с.342)

$$w^*(x) = \begin{cases} 0, & \text{если } \|x\| \leq k, \\ 1, & \text{если } \|x\| > k, \end{cases} \quad (23)$$

где  $\|x\|$  — вес двоичного вектора  $x = (x_1, \dots, x_n)$ .

На рис. 2 приведено зашумленное (искаженное) изображение  $\theta'$ , параметр шума  $\alpha = 0,05$ ; на рис. 3 приведено отфильтрованное медианным фильтром (23) с окном длины  $n = 21$  изображение  $\theta^*$ . Сопоставление рисунков 2 и 3 позволяет сделать вывод, что процедура дискретной оптимальной фильтрации улучшает визуальное восприятие полученного изображения.

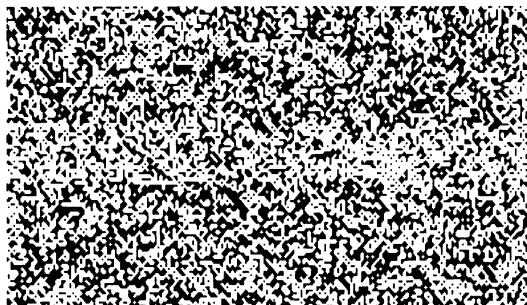


Рис. 2.



Рис. 3.

**Пример 2.** В качестве шума  $\{\xi_t\}$  используется генерируемая на ЭВМ последовательность зависимых двоичных случайных величин, составляющих следующую цепь Маркова. Для некоторого нечетного  $r$  строится простая регулярная цепь Маркова, состояниями которой являются  $(r - 1)$ -мерные двоичные векторы

$$\{\xi_t, \xi_{t+1}, \dots, \xi_{t+r-2}\},$$

а переходные вероятности равны

$$\mathbf{P}\{\xi_{t+1} = x_2, \dots, \xi_{t+r-1} = x_r \mid \xi_t = x_1, \dots, \xi_{t+r-2} = x_{r-1}\} = 1/2 + (-1)^{L_r(x)} \delta,$$

где  $\delta, 0 < \delta < 1/2$ , — некоторый заданный параметр, а

$$L_r(x) = x_1 \oplus x_2 \oplus \dots \oplus x_r.$$

Нетрудно проверить, что  $2^{r-1} \times 2^{r-1}$  матрица переходных вероятностей является дважды стохастической. Если при этом начальное состояние цепи выбирается случайно и равновероятно, то рассматриваемая цепь Маркова стационарна, и при любом  $t$  и  $s = 0, 1, \dots, r - 2$  и любых  $x_1, x_2, \dots, x_{s+1}$

$$\mathbf{P}\{\xi_t = x_1, \dots, \xi_{t+s} = x_{s+1}\} = 1/2^{s+1} \tag{24}$$

(( $s + 1$ )-мерные двоичные векторы  $\{\xi_t, \dots, \xi_{t+s}\}$  равновероятны), а при  $s = r - 1$

$$\mathbf{P}\{\xi(\rho_t^{(n)}) = x\} = \mathbf{P}\{\xi_t = x_1, \dots, \xi_{t+r-1} = x_r\} = \frac{1}{2^{r-1}} (1/2 + (-1)^{L_r(x)} \delta).$$

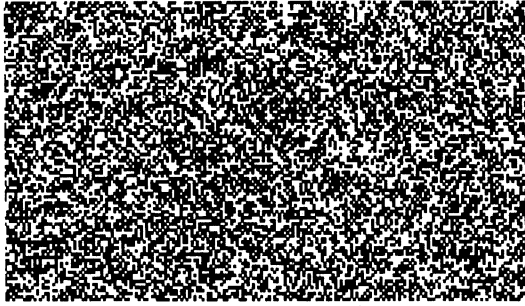


Рис. 4.

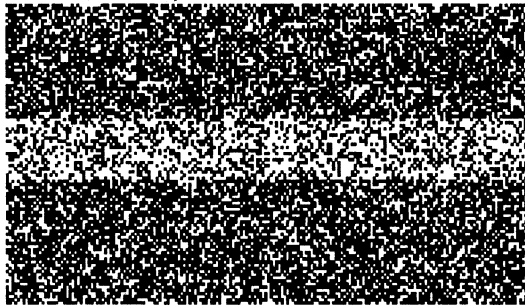


Рис. 5.

В этом случае вследствие теоремы 1 оптимальным фильтром с окном длины  $n = r$  является фильтр

$$w^*(x) = L_n(x) = x_1 \oplus \dots \oplus x_n, \quad (25)$$

мера контрастности (13) которого равна  $\lambda_p^{(n)} = 2\delta$ .

На рис. 4 приведено зашумленное (искаженное) изображение  $\theta'$  при выбранных значениях параметров шума  $r = 7$  и  $\delta = 0,15$ , на рис. 5 приведено отфильтрованное изображение  $\theta^*$ .

Так как в силу (24) для  $s = 0$  шум в рассматриваемом примере представляет собой реализацию последовательности равновероятных двоичных зависимых случайных величин, в зашумленном изображении  $\theta'$  на рис. 4 исходное изображение  $\theta$  (рис. 1) совершенно не просматривается: мера контрастности (14) зашумленного изображения равна нулю. В то же время процедура дискретной оптимальной фильтрации четко выделяет в отфильтрованном изображении (рис. 5) исходное изображение: мера контрастности (13) отфильтрованного изображения отлична от нуля и равна  $\lambda_p^{(7)} = 2\delta = 0,3$ .

Разумеется, обсуждение вопроса, насколько реальна ситуация примера 2, выходит за рамки настоящей статьи (впрочем, как и обсуждение вопроса, насколько выполнимы вообще условия С1, С2 и С3 в случае передачи черно-белых изображений по реальному каналу связи с помехами). Тем не менее, пример 2 достаточно

наглядно демонстрирует возможности метода дискретной оптимальной фильтрации.

После рассмотрении примеров дискретной оптимальной фильтрации черно-белых изображений становится понятным происхождение терминов мера контрастности, позитивный фильтр и т.д., введенных выше.

**9.** Изложим некоторые соображения по поводу выбора длины окна оптимального фильтра.

Для того, чтобы отфильтрованное изображение имело максимальную меру контрастности, длину окна оптимального фильтра  $n$  в силу (18) и (7) следует выбирать наибольшей, при которой еще выполняется условие СЗ, то есть  $n = \min(R, M)$ . Однако следует учитывать, что с ростом  $n$  уменьшается мощность множества (20), а это, как нетрудно установить, приводит к тому, что в отфильтрованной последовательности  $\{w_t^*\}$  не сохраняются относительно небольшие серии единиц и нулей, имевшиеся в ненаблюдаемой последовательности  $\{\vartheta_t\}$ . Кроме того, с увеличением  $n$  границы между соседними большими сериями единиц и нулей становятся все менее четкими.

Так, при дискретной оптимальной фильтрации черно-белых изображений при большом окне фильтра в отфильтрованном изображении будут размываться мелкие детали и границы перехода участков разных цветов исходного изображения. Таким образом, для сохранения достаточной четкости отфильтрованного изображения приходится, уменьшая длину окна фильтра, довольствоваться менее контрастным изображением.

**10.** Изложенное в п. 5 построение оптимального фильтра для дискретной оптимальной фильтрации было проведено в предположении, что распределение вероятностей  $p^{(n)}(x)$   $n$ -мерных случайных двоичных векторов  $\xi(\rho_t^{(n)})$  шума  $\{\xi_t\}$  известно.

Приведем некоторые (нестрогие) рассуждения о построении оптимального фильтра при неизвестном распределении (5). Для наглядности рассмотрим ситуацию п. 8, когда последовательности  $\{\vartheta_t\}$  и  $\{\eta_t\}$  представляют исходное и зашумленное черно-белое изображение соответственно.

Если распределение вероятностей (5) неизвестно, то в формуле (17) для множества истинности оптимального фильтра  $w^*(x)$  вероятности  $p^{(n)}(x)$  следовало бы заменить соответствующими частотами  $h_1^{(n)}(x)$  появления двоичных векторов  $x = (x_1, \dots, x_n)$  в шуме  $\{\xi_t\}$  (в предположении его эргодичности) и получить в результате следующую формулу для множества истинности некоторого фильтра  $\hat{w}^*(x)$ , который естественно назвать эмпирическим оптимальным фильтром:

$$\hat{W}_n^* = \{x: h_1^{(n)}(\bar{x}) > h_1^{(n)}(x), x \in V_n\} \cup \{x: x_1 = 0, h_1^{(n)}(\bar{x}) = h_1^{(n)}(x), x \in V_n\}. \quad (26)$$

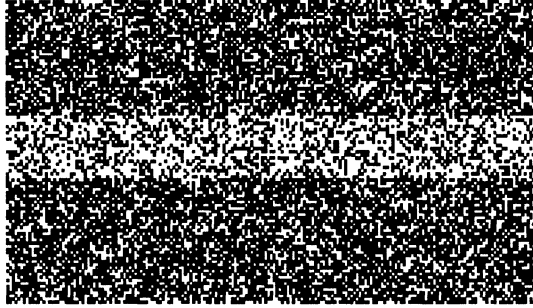


Рис. 6.

Такая процедура индуцирует вероятностную меру на множестве всех  $n$ -местных двоичных функций (фильтров). Можно ввести расстояние на этом множестве, характеризуя, например, степень близости двух функций расстоянием Хемминга между  $2^n$ -мерными векторами их истинностных значений. Естественно ожидать, что изображения, отфильтрованные близкими в этом смысле фильтрами, зрительно мало отличаются друг от друга.

Эмпирический оптимальный фильтр  $\hat{w}^*(x)$  является выборочной оценкой оптимального фильтра  $w^*(x)$ . В силу статистической устойчивости частот можно ожидать, что множества (26) и (17) мало отличаются друг от друга, так что эмпирический оптимальный фильтр  $\hat{w}^*(x)$  и оптимальный фильтр  $w^*(x)$  близки, как близки и отфильтрованные этими фильтрами изображения.

Однако в реальной ситуации получателю известны только реализации наблюдаемой последовательности  $\{\eta_t = \vartheta_t \oplus \xi_t\}$  (зашумленного изображения  $\theta'$ ), а не шума  $\{\xi_t\}$ . В этом случае вместо упомянутых выше частот  $h_1^{(n)}(x)$  следует найти частоты появления двоичных векторов  $x = (x_1, \dots, x_n)$  в зашумленном изображении, которые мы обозначим  $h_2^{(n)}(x)$ . Очевидно, что если доля элементов черного цвета в исходном изображении далека от половины (что, как правило, соответствует реальной ситуации), то частоты  $h_1^{(n)}(x)$  и  $h_2^{(n)}(x)$  будут близки. Поэтому множество  $W_n^*$ , определяемое формулой (26), и множество  $\tilde{W}_n^*$ , определяемое соотношением, получающимся из (26) заменой частот  $h_1^{(n)}(x)$  частотами  $h_2^{(n)}(x)$ , будут мало отличаться друг от друга, а значит, и от множества истинности (17) оптимального фильтра с окном той же длины  $n$ . Следовательно, эмпирический фильтр  $\hat{w}^*(x)$  с множеством истинности  $\tilde{W}_n^*$ , эмпирический оптимальный фильтр  $\hat{w}^*(x)$  с множеством истинности (26) и оптимальный фильтр  $w^*(x)$ , будут близки в указанном выше смысле, как и отфильтрованные этими фильтрами изображения.

Изложенные выше рассуждения подтверждает рис. 6, где приведено изображение  $\theta^*$ , полученное в результате фильтрации зашумленного изображения  $\theta'$  (см. рис. 4) эмпирическим фильтром  $\tilde{w}^*(x)$  с окном длины  $n = 7$ , построенным по этому же зашумленному изображению. В отфильтрованном изображении достаточно четко выделяется исходное изображение. Более того, в рассмотренном случае отфильтрованное изображение  $\theta^*$  (см. рис. 6) и изображение  $\theta^*$  (см. рис. 5), отфильтрованное фильтром  $w^*(x)$  с окном той же длины 7, практически совпадают.



Авторы признательны Б. В. Ермолаеву и А. В. Васильеву, подготовившим первоначальный вариант программной реализации алгоритма дискретной оптимальной фильтрации.

## Список литературы

1. Прэтт У. *Цифровая обработка изображений*. т. 2, Мир, Москва, 1982.
2. Дмитриев В. И. *Прикладная теория информации*. Высшая школа, Москва, 1989.

Статья поступила 20.06.1998.